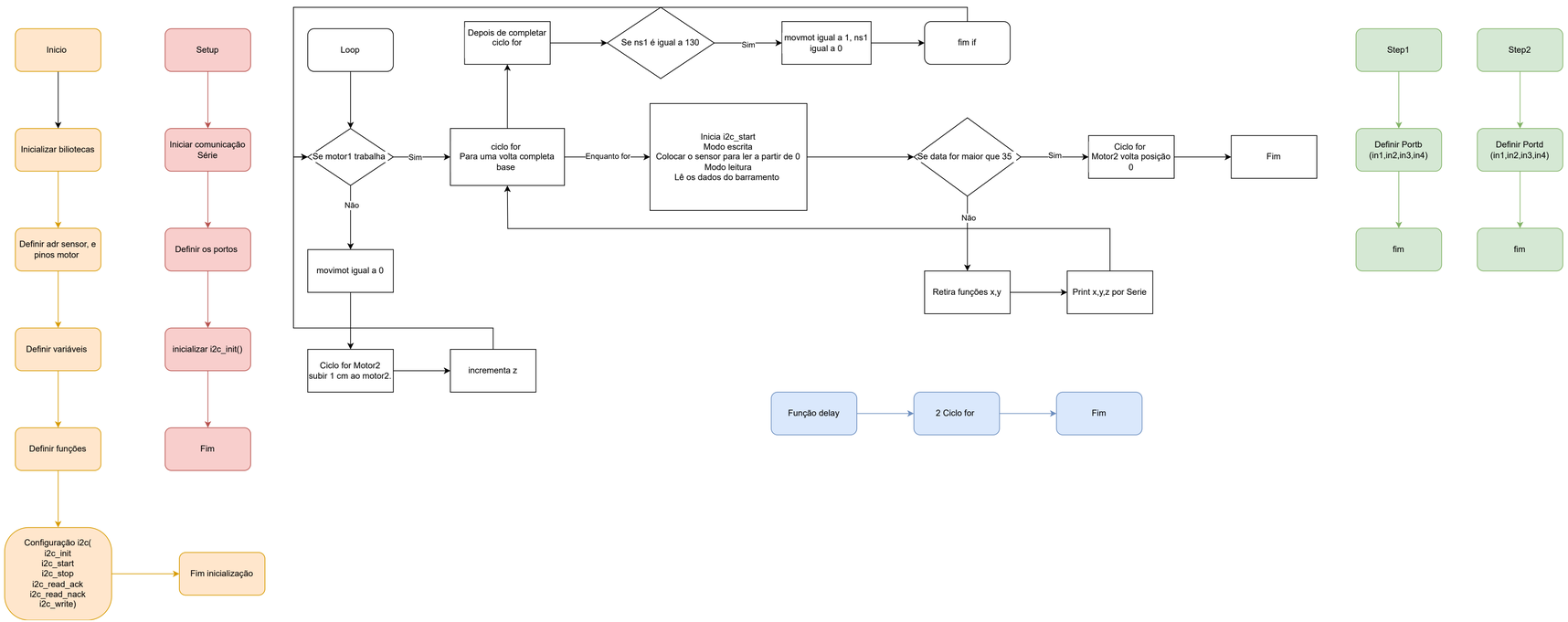
Inicio
Inicializar biliotecas
Definir adr sensor, e pinos motor
Definir variáveis
Definir funções
Configuração i2c(
i2c_init
i2c_start
i2c_stop
i2c_read_ack
i2c_read_nack
i2c_write)
Fim inicialização
Setup
Iniciar comunicação Série
Definir os portos
inicializar i2c_init()
Fim
Loop
Se motor1 trabalha
Sim
Não
movimot igual a 0
Ciclo for Motor2 subir 1 cm ao motor2.
incrementa z
ciclo for
Para uma volta completa base
Depois de completar ciclo for
Se ns1 é igual a 130
Sim
movmot igual a 1, ns1 igual a 0
fim if
Enquanto for
Inicia i2c_start
Modo escrita
Colocar o sensor para ler a partir de 0
Modo leitura
Lê os dados do barramento
Se data for maior que 35
Sim
Ciclo for Motor2 volta posição 0
Fim
Não
Retira funções x,y
Print x,y,z por Serie
Função delay
2 Ciclo for
Fim
Step1
Definir Portb (in1,in2,in3,in4)
fim
Step2
Definir Portd (in1,in2,in3,in4)
fim